

Rešitve:

**Premikanje robota [3]**

Stopnja☆☆☆   Stopnja☆☆☆☆   Stopnja☆☆☆☆

Prvi test, ki ga mora robot prestati, preden lahko začne z misijami, je test premikanja. Robot bo prestal test, če pride po najkrajši možni poti na označeno polje. Pomagaj mu!

Robot pozna štiri ukaze za premikanje:

premakni se desno   premakni se gor  
premakni se levo   premakni se dol

Delčkov na voljo: 0

premakni se desno   Program  
premakni se gor   premakni se desno  
premakni se levo   premakni se desno  
premakni se dol   premakni se desno

Naloži / Shrani

**Premikanje robota [3]**

Stopnja☆☆   Stopnja☆☆☆☆   Stopnja☆☆☆☆

Robot na svojih misijah ne bo imel vedno opravka z ravnim terenom. Testirati moramo tudi, kako se robot odzove, če na poti naleti na ovire. Pazi! Robot ne more premikati ovir, zato mora okoli njih!

Delčkov na voljo: 0

premakni se desno   Program  
premakni se gor   premakni se dol  
premakni se levo   premakni se levo  
premakni se levo   premakni se levo  
premakni se dol   premakni se gor

Naloži / Shrani

**Premikanje robota [3]**

Stopnja☆☆   Stopnja☆☆☆☆   Stopnja☆☆☆☆

Ovire lahko preprečijo robotu, da bi prišel do cilja po najhitrejši poti, zato mora robot najti druge poti. V našem primeru sta dve možni poti, po katerih lahko robot najhitreje pride okoli ovire do cilja. Ali ju vidiš?

Delčkov na voljo: 0

premakni se desno   Program  
premakni se gor   premakni se desno  
premakni se levo   premakni se dol  
premakni se levo   premakni se dol  
premakni se dol   premakni se levo

Naloži / Shrani

**Pobiranje kapsul [3]** ← →

Stopnja☆☆ **Stopnja☆☆☆** Stopnja☆☆☆☆

Drugi test, ki ga mora robot prestati, je test pobiranja. Na misijah bo imel robot veliko opravka s pobiranjem stvari. Od pobiranja testnih vzorcev do rokovanja z vesoljsko opremo. Zato mora robot pri tem testu pobrati vse kapsule. Kapsulo robot pobere samodejno, če stopi na polje s kapsulo. Pomagaj mu prestati teste!

|< |> > >> >>> >|

Oddaj program

Delčkov na voljo: 0 Naloži / Shrani

premakni se desno

premakni se gor

premakni se levo

premakni se dol

Program

premakni se desno

premakni se desno

premakni se desno

**Pobiranje kapsul [3]** ← →

Stopnja☆☆ **Stopnja☆☆☆** Stopnja☆☆☆☆

Kot si že videl pri prejšnji nalogi, je večših možnih več različnih rešitev, katere pa so vse enako dobre. Podobno je v tem primeru. Ali lahko rešiš nalogo na vse možne načine?

|< |> > >> >>> >|

Delčkov na voljo: 0 Naloži / Shrani

premakni se desno

premakni se gor

premakni se levo

premakni se dol

Program

premakni se desno

premakni se gor

premakni se levo

premakni se levo

premakni se dol

premakni se dol

premakni se desno

**Pobiranje kapsul [3]** ← →

Stopnja☆☆ **Stopnja☆☆☆** Stopnja☆☆☆☆

Že v prejšnji nalogi si videl, da lahko ovire zaprejo najkrajšo pot. Veš pa tudi, da je lahko več kot samo ena najkrajša pot. Koliko rešitev sta izločili oviri in koliko rešitev je še ostalo? Ali lahko rešiš nalogo na vse možne načine?

|< |> > >> >>> >|

Delčkov na voljo: 0 Naloži / Shrani

premakni se desno

premakni se gor

premakni se levo

premakni se dol

Program

premakni se levo

premakni se levo

premakni se gor

premakni se dol

premakni se dol

Postavljanje ovir [3] ← →

Stopnja★★ Stopnja★★★ Stopnja★★★★

Naslednji testi za robota je test iz postavljanja ovir, da se nauči graditi vesoljske postaje. Robot bo test prestal, če na vsa označena polja postavi ovire. Oviro postaviš z ukazom:

postavi oviro



Delčkov na voljo: 0

premakni se desno  
premakni se gor  
premakni se levo  
premakni se dol  
postavi oviro

Program  
premakni se desno  
premakni se desno  
postavi oviro

Oddaj program

Znova naloži najboljšo rešitev.

Naloži / Shrani

Postavljanje ovir [3] ← →

Stopnja★★ Stopnja★★★ Stopnja★★★★

Se spomniš, da robot ne mora hoditi čez ovire? To velja tudi za novo postavljene ovire. Robot se jim mora izogniti, da pride do označenega polja.



Delčkov na voljo: 0

premakni se desno  
premakni se gor  
premakni se levo  
premakni se dol  
postavi oviro

Program  
premakni se desno  
premakni se gor  
premakni se desno  
premakni se desno  
premakni se dol  
postavi oviro

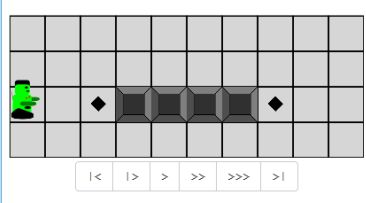
Oddaj program

Naloži / Shrani

Postavljanje ovir [3] ← →

Stopnja★★ Stopnja★★★ Stopnja★★★★

Ko robot postavi oviro, jo postavi točno pod seboj. Ko pa zapusti to polje se ne more več vrniti na to mesto. To bo predvsem pomembno, ko bo robot postavil več ovir hkrati, saj bo pomemben vrstni red postavljanja ovir!



Delčkov na voljo: 0

premakni se desno  
premakni se gor  
premakni se levo  
premakni se dol  
postavi oviro

Program  
premakni se desno  
premakni se desno  
postavi oviro  
premakni se gor  
premakni se desno  
premakni se desno  
premakni se desno  
premakni se desno  
premakni se desno  
premakni se dol  
postavi oviro

Oddaj program

Naloži / Shrani

**Prenašanje paketov [3]**

Stopnja☆☆   Stopnja☆☆☆   Stopnja☆☆☆☆

Pri tem testu mora robot prenesti paket na označeno mesto. Robot bo to moral narediti, ko bo opravil z vesoljsko opremo. Robot lahko pobere paket in ga spusti. Za pobiranje in spuščanje paketov uporabi naslednji kocki:

poberi paket   spusti paket

1< |> > >> >>> >|

Delčkov na voljo: 0

- premakni se desno
- premakni se gor
- premakni se levo
- premakni se dol
- poberi paket
- pospravi paket

**Program**

- premakni se desno
- premakni se desno
- poberi paket
- premakni se desno
- premakni se desno
- pospravi paket

Naloži / Shrani

**Prenašanje paketov [3]**

Stopnja☆☆   Stopnja☆☆☆   Stopnja☆☆☆☆

Robot mora prenesti več paketov. Nosi lahko samo en paket naenkrat in paket lahko spusti samo, če ga je prej pobral. Na vsako označeno mesto prinesi samo en paket.

1< |> > >> >>> >|

Oddaj program

Znova naloži najboljšo rešitev.

Delčkov na voljo: 1

- premakni se desno
- premakni se gor
- premakni se levo
- premakni se dol
- poberi paket
- pospravi paket

**Program**

- premakni se desno
- premakni se gor
- premakni se desno
- poberi paket
- premakni se desno
- premakni se desno
- pospravi paket
- premakni se dol
- poberi paket
- premakni se dol
- pospravi paket
- premakni se levo
- premakni se levo
- poberi paket
- premakni se gor
- pospravi paket

Naloži / Shrani

**Prenašanje paketov [3]**

Stopnja☆☆   Stopnja☆☆☆   Stopnja☆☆☆☆

Robot mora prenesti več paketov. Nosi lahko samo en paket naenkrat in paket lahko spusti samo, če ga je prej pobral. Na vsako označeno mesto prinesi samo en paket.

1< |> > >> >>> >|

Oddaj program

Delčkov na voljo: 0

- premakni se desno
- premakni se gor
- premakni se levo
- premakni se dol
- poberi paket
- pospravi paket

**Program**

- premakni se desno
- premakni se desno
- poberi paket
- premakni se desno
- pospravi paket
- premakni se desno
- poberi paket
- premakni se desno
- premakni se dol
- pospravi paket
- premakni se levo
- premakni se levo
- premakni se levo
- poberi paket
- premakni se gor
- premakni se gor
- premakni se desno
- pospravi paket

Naloži / Shrani



**Vrtanje s svedrom [3]**

Stopnja☆☆ Stopnja☆☆☆ Stopnja☆☆☆☆

Testirati moramo še robotov sveder. Na vesoljskih misijah bo namreč moral preučevati površine planetov. Če uporabiš kocko 'pojdi naprej za', robot nariše črto z naročeno dolžino. Robotov izziv je narisati isti vzorec, kot je narisano s sivo črto.

Delčkov na voljo: 0

Program

- pojdi naprej za 5
- zavij desno 90
- pojdi naprej za -5

Nalži / Shrani

**Vrtanje s svedrom [3]**

Stopnja☆☆ Stopnja☆☆☆ Stopnja☆☆☆☆

Vrtalni sveder se hitro pregreje, zato je bolj učinkovito, če robot ne vrta vedno, ko se premika. Sveder lahko vključimo s kocko 'dvigni' ali spusti sveder'.

Delčkov na voljo: 0

Program

- dvigni sveder
- pojdi naprej za 1
- zavij levo 90
- izpusti sveder
- pojdi naprej za 1
- dvigni sveder
- pojdi naprej za 1
- izpusti sveder
- pojdi naprej za 1

Nalži / Shrani

**Vrtanje s svedrom [3]**

Stopnja☆☆ Stopnja☆☆☆ Stopnja☆☆☆☆

Nastavimo lahko tudi globino svedra, na kateri bo robot vrtal. Na različnih globlinah so različne kamnine različnih barv. Pomagaj robotu vrtati na pravih globlinah.

Delčkov na voljo: 0

Program

- dvigni sveder
- pojdi naprej za 1
- izpusti sveder
- pojdi naprej za 1
- nastavi globino: [red]
- pojdi naprej za 1
- nastavi globino: [blue]
- pojdi naprej za 1

Nalži / Shrani